

# Sistemi nelinearnih jednačina

# Problem

- Rešavamo sistem oblika:

$$\left. \begin{array}{l} f_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0 \\ f_2(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0 \\ \vdots \\ f_n(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0 \end{array} \right\}$$

gde su  $f_i : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  neke, u opštem slučaju, nelinearne funkcije.

# Problem

- Rešavamo sistem oblika:

$$\left. \begin{array}{l} f_1(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0 \\ f_2(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0 \\ \vdots \\ f_n(x_1, x_2, \dots, x_n) = 0 \end{array} \right\}$$

gde su  $f_i : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  neke, u opštem slučaju, nelinearne funkcije.

- Sistem se može zapisati i u obliku  $F(x) = 0$ , gde je  $x = (x_1, \dots, x_n)^T$  i  $F = (f_1, \dots, f_n)^T$ . Funkcija  $F : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n$  se naziva *vektorskom funkcijom*.

- Ako je funkcija  $f : \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}$  neprekidno diferencijabilna, tada možemo koristiti sledeću ocenu

$$\begin{aligned}
 f(x + \Delta x) &= f(x_1 + \Delta x_1, \dots, x_n + \Delta x_n) \\
 &\approx f(x_1, \dots, x_n) + \frac{\partial f}{\partial x_1}(x) \Delta x_1 + \dots + \frac{\partial f}{\partial x_n}(x) \Delta x_n \\
 &= f(x) + \left[ \frac{\partial f}{\partial x_1}(x) \quad \dots \quad \frac{\partial f}{\partial x_n}(x) \right] \cdot \begin{bmatrix} \Delta x_1 \\ \vdots \\ \Delta x_n \end{bmatrix} \\
 &= f(x) + \nabla f^T \cdot \Delta x,
 \end{aligned}$$

kad  $\|\Delta x\| = \|(\Delta x_1, \dots, \Delta x_n)\| \rightarrow 0$ .

- Ukoliko prethodno važi za svaku od funkcija  $f_1, \dots, f_n$ , tada imamo da važi:

$$F(x + \Delta x) = \begin{bmatrix} f_1(x_1 + \Delta x_1, \dots, x_n + \Delta x_n) \\ \vdots \\ f_n(x_1 + \Delta x_1, \dots, x_n + \Delta x_n) \end{bmatrix}$$

$$\approx \begin{bmatrix} f_1(x_1, \dots, x_n) + \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(x)\Delta x_1 + \dots + \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(x)\Delta x_n \\ \vdots \\ f_n(x_1, \dots, x_n) + \frac{\partial f_n}{\partial x_1}(x)\Delta x_1 + \dots + \frac{\partial f_n}{\partial x_n}(x)\Delta x_n \end{bmatrix}$$

$$\begin{aligned} &= \begin{bmatrix} f_1(x_1, \dots, x_n) \\ \vdots \\ f_n(x_1, \dots, x_n) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(x) & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(x) \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_n}{\partial x_1}(x) & \dots & \frac{\partial f_n}{\partial x_n}(x) \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta x_1 \\ \vdots \\ \Delta x_n \end{bmatrix} \\ &= F(x) + J_F(x)\Delta x. \end{aligned}$$

$$\begin{aligned}
&= \begin{bmatrix} f_1(x_1, \dots, x_n) \\ \vdots \\ f_n(x_1, \dots, x_n) \end{bmatrix} + \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(x) & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(x) \\ \vdots & & \vdots \\ \frac{\partial f_n}{\partial x_1}(x) & \dots & \frac{\partial f_n}{\partial x_n}(x) \end{bmatrix} \cdot \begin{bmatrix} \Delta x_1 \\ \vdots \\ \Delta x_n \end{bmatrix} \\
&= F(x) + J_F(x)\Delta x.
\end{aligned}$$

■ Matrica  $J_F = \begin{bmatrix} \frac{\partial f_1}{\partial x_1}(x) & \dots & \frac{\partial f_1}{\partial x_n}(x) \\ \vdots & \ddots & \vdots \\ \frac{\partial f_n}{\partial x_1}(x) & \dots & \frac{\partial f_n}{\partial x_n}(x) \end{bmatrix}$  se naziva *Jakobijevom*

matricom preslikavanja  $F$  u tački  $x$ , i igra ulogu prvog izvoda iz jednodimenzionog slučaja.

■ Paralela između jednodimenzionog i višedimenzionog slučaja:

1  $f(x + \Delta x) \approx f(x) + f'(x)\Delta x$ , kad  $|\Delta x| \rightarrow 0$ .

2  $F(x + \Delta x) \approx F(x) + J_F(x)\Delta x$ , kad  $\|\Delta x\| \rightarrow 0$ .



- Paralela između jednodimenzionog i višedimenzionog slučaja:
  - 1  $f(x + \Delta x) \approx f(x) + f'(x)\Delta x$ , kad  $|\Delta x| \rightarrow 0$ .
  - 2  $F(x + \Delta x) \approx F(x) + J_F(x)\Delta x$ , kad  $\|\Delta x\| \rightarrow 0$ .
- Metode za rešavanje sistema nelinearnih jednačina imaju svoje analogone u jednodimenzionom slučaju.

- Paralela između jednodimenzionog i višedimenzionog slučaja:
  - 1  $f(x + \Delta x) \approx f(x) + f'(x)\Delta x$ , kad  $|\Delta x| \rightarrow 0$ .
  - 2  $F(x + \Delta x) \approx F(x) + J_F(x)\Delta x$ , kad  $\|\Delta x\| \rightarrow 0$ .
- Metode za rešavanje sistema nelinearnih jednačina imaju svoje analogone u jednodimenzionom slučaju.
- Bavićemo se dvema metodama:
  - 1 Metoda iteracije
  - 2 Metoda Njutn-Kantoroviča

# Metoda iteracije

- Transformišemo početni sistem u ekvivalentan sistem na oblasti  $D$  koja sadrži rešenje:

$$\left. \begin{array}{l} x_1 = g_1(x_1, \dots, x_n) \\ \vdots \\ x_n = g_n(x_1, \dots, x_n) \end{array} \right\},$$

tj. u oblik  $x = G(x)$ .

# Metoda iteracije

- Transformišemo početni sistem u ekvivalentan sistem na oblasti  $D$  koja sadrži rešenje:

$$\left. \begin{array}{l} x_1 = g_1(x_1, \dots, x_n) \\ \vdots \\ x_n = g_n(x_1, \dots, x_n) \end{array} \right\},$$

tj. u oblik  $x = G(x)$ .

- Formiramo iterativni proces  $x^{(k+1)} = G(x^{(k)})$ ,  $k = 0, 1, \dots$ ,  
gde je  $x^{(0)}$  neko početno rešenje iz oblasti  $D$ .
- Uslov konvergencije:  $\max_{x \in D} \|J_G(x)\| \leq q < 1$ .

# Metoda iteracije

- Transformišemo početni sistem u ekvivalentan sistem na oblasti  $D$  koja sadrži rešenje:

$$\left. \begin{array}{l} x_1 = g_1(x_1, \dots, x_n) \\ \vdots \\ x_n = g_n(x_1, \dots, x_n) \end{array} \right\},$$

tj. u oblik  $x = G(x)$ .

- Formiramo iterativni proces  $x^{(k+1)} = G(x^{(k)})$ ,  $k = 0, 1, \dots$ , gde je  $x^{(0)}$  neko početno rešenje iz oblasti  $D$ .
- Uslov konvergencije:  $\max_{x \in D} \|J_G(x)\| \leq q < 1$ .

- Ocene greške:  $\|x^{(k)} - x\| \leq \frac{q^k}{1 - q} \|x^{(1)} - x^{(0)}\|$ ,

$$\|x^{(k)} - x\| \leq \frac{q}{1 - q} \|x^{(k)} - x^{(k-1)}\|$$

# Metoda Njutn-Kantoroviča

- Metoda je analogna Njutnovojoj metodi u jednodimenzionom slučaju.

# Metoda Njutn-Kantoroviča

- Metoda je analogna Njutnovojoj metodi u jednodimenzionom slučaju.
- Podsećanje:  $x^{(n+1)} = x^{(n)} - \frac{f(x^{(n)})}{f'(x^{(n)})}$ .

# Metoda Njutn-Kantoroviča

- Metoda je analogna Njutnovoj metodi u jednodimenzionom slučaju.
- Podsećanje:  $x^{(n+1)} = x^{(n)} - \frac{f(x^{(n)})}{f'(x^{(n)})}$ .
- Metoda Njutn-Kantoroviča:  $x^{(n+1)} = x^{(n)} - J_F^{-1}(x^{(n)})F(x^{(n)})$ , za neko početno rešenje  $x^{(0)}$  iz oblasti  $D$ .



# Metoda Njutn-Kantoroviča

- Metoda je analogna Njutnovoj metodi u jednodimenzionom slučaju.
- Podsećanje:  $x^{(n+1)} = x^{(n)} - \frac{f(x^{(n)})}{f'(x^{(n)})}$ .
- Metoda Njutn-Kantoroviča:  $x^{(n+1)} = x^{(n)} - J_F^{-1}(x^{(n)})F(x^{(n)})$ , za neko početno rešenje  $x^{(0)}$  iz oblasti  $D$ .
- Koristi se i  $x^{(n+1)} = x^{(n)} - J_F^{-1}(x^{(0)})F(x^{(n)})$ .

# Metoda Njutn-Kantoroviča

- Metoda je analogna Njutnovoj metodi u jednodimenzionom slučaju.
- Podsećanje:  $x^{(n+1)} = x^{(n)} - \frac{f(x^{(n)})}{f'(x^{(n)})}$ .
- Metoda Njutn-Kantoroviča:  $x^{(n+1)} = x^{(n)} - J_F^{-1}(x^{(n)})F(x^{(n)})$ , za neko početno rešenje  $x^{(0)}$  iz oblasti  $D$ .
- Koristi se i  $x^{(n+1)} = x^{(n)} - J_F^{-1}(x^{(0)})F(x^{(n)})$ .
- Kriterijum zaustavljanja:  $\|x^{(k+1)} - x^{(k)}\| < \epsilon$